

Wintersemester 2006/07

Fundamente der Computational Intelligence
(Vorlesung)

Prof. Dr. Günter Rudolph

Fachbereich Informatik

Lehrstuhl für Algorithm Engineering





Inhalt

- Biologisches Vorbild
- McCulloch-Pitts Netze
- Perceptron (Minsky/Papert)



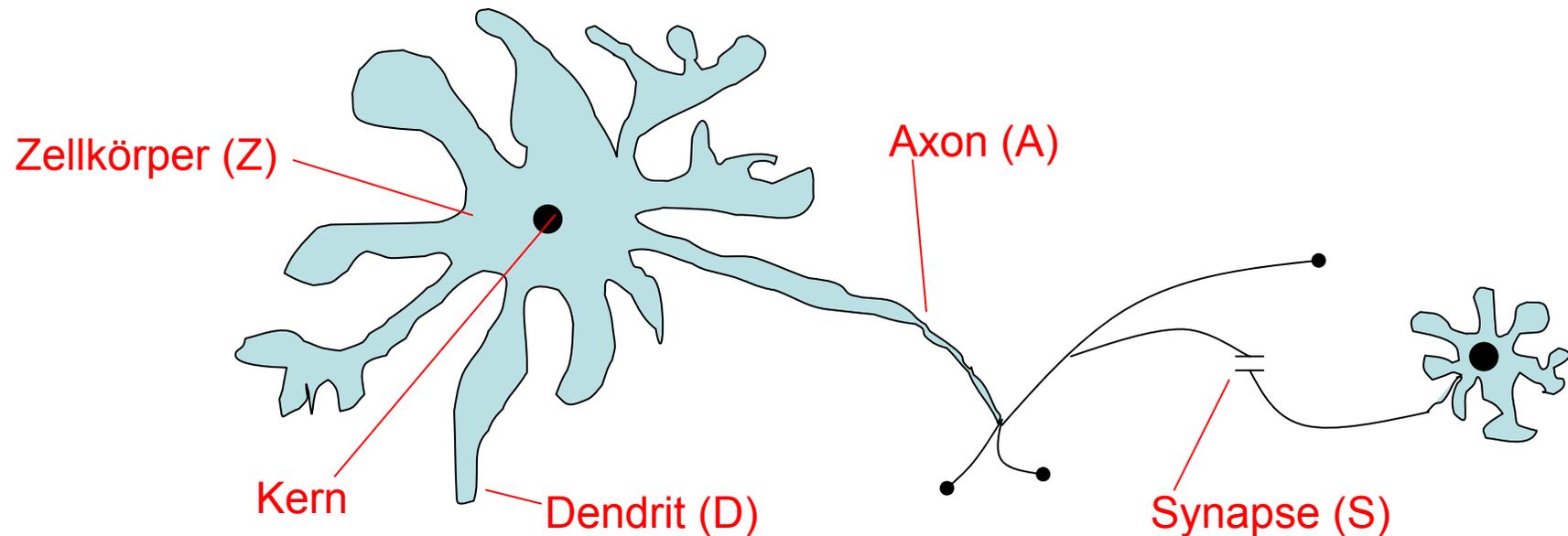
Biologisches Vorbild

- Neuronen
 - Information aufnehmen (D)
 - Information verarbeiten (Z)
 - Information weiterleiten (A / S)

Mensch: 10^{12} Neuronen

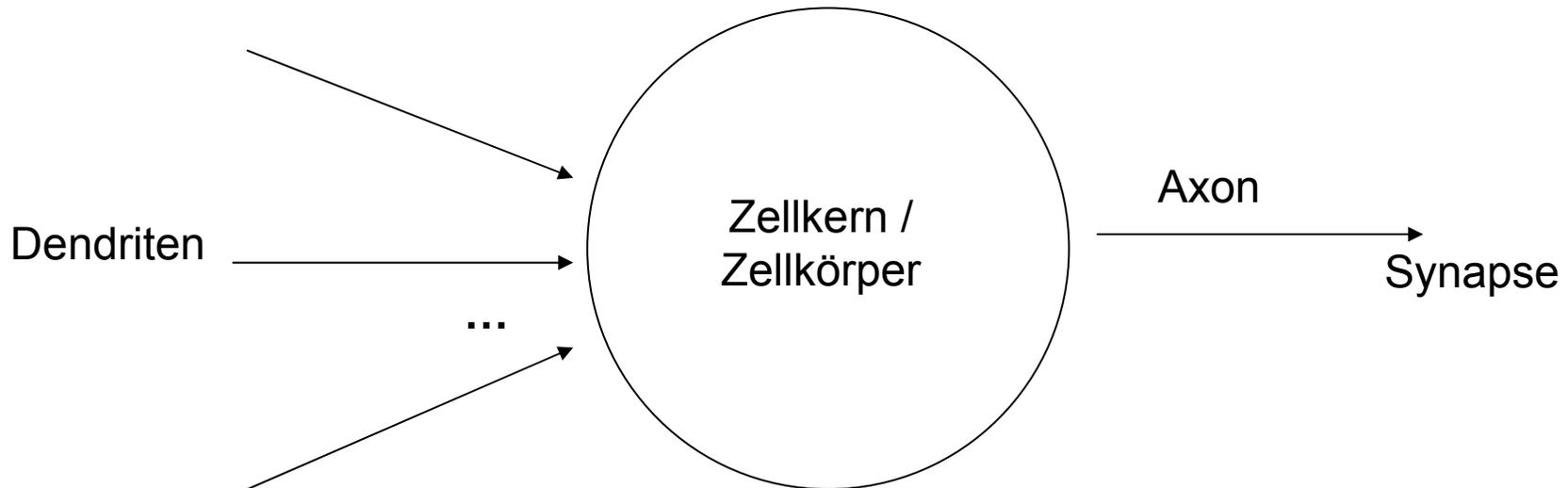
Strom im mV-Bereich

120 m / s





Abstraktion



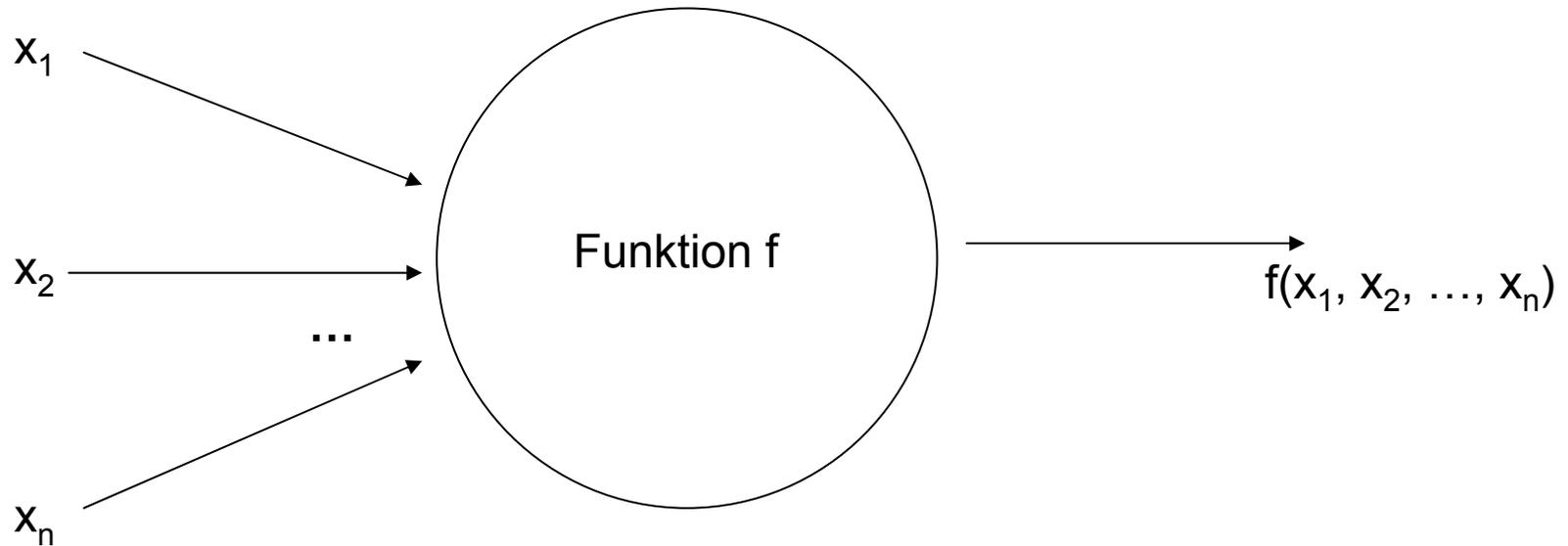
**Signal-
Eingabe**

**Signal-
Verarbeitung**

**Signal-
Ausgabe**



Modell



McCulloch-Pitts-Neuron 1943:

$$x_i \in \{0, 1\} =: \mathbb{B}$$

$$f: \mathbb{B}^n \rightarrow \mathbb{B}$$



1943: Warren McCulloch / Walter Pitts

- Beschreibung neurologischer Netzwerke
→ Modell: McCulloch-Pitts-Neuron
- Grundidee:
 - Neuron ist entweder aktiv oder inaktiv
 - Fähigkeiten entstehen durch Vernetzung der Neuronen
- Betrachtung statischer Netzwerke
(d.h. Verbindungen werden konstruiert und nicht gelernt)



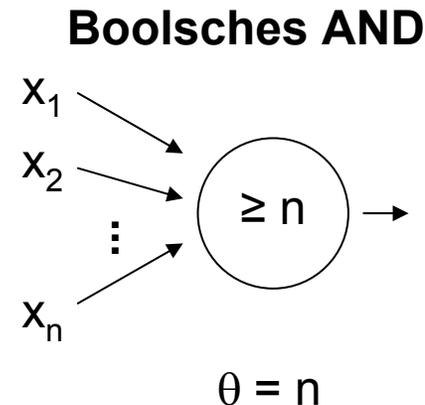
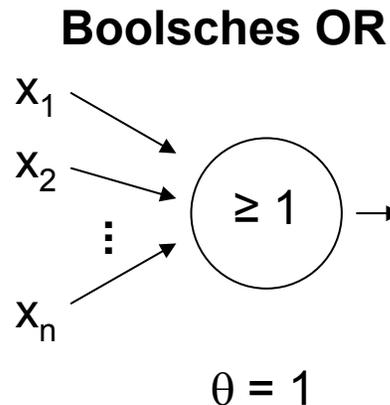
McCulloch-Pitts-Neuron

n binäre Eingangssignale x_1, \dots, x_n

Schwellwert $\theta > 0$

$$f(x_1, \dots, x_n) = \begin{cases} 1 & \text{falls } \sum_{i=1}^n x_i \geq \theta \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

⇒ realisierbar:





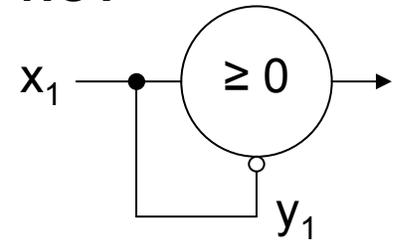
McCulloch-Pitts-Neuron

n binäre Eingangssignale x_1, \dots, x_n

Schwellwert $\theta > 0$

zusätzlich: m binäre hemmende Signale y_1, \dots, y_m

NOT



$$\tilde{f}(x_1, \dots, x_n; y_1, \dots, y_m) = f(x_1, \dots, x_n) \cdot \prod_{j=1}^m (1 - y_j)$$

- ist ein $y_j = 1$, dann ist Ausgabe = 0
- sonst:
 - Summe der Eingänge \geq Schwellwert, dann Ausgabe = 1
 - sonst Ausgabe = 0



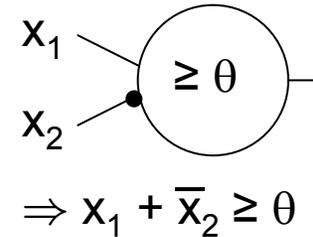
Analogien

Neuronen	einfache MISO-Prozessoren (mit Parametern: z.B. Schwellwert)
Synapsen	Verbindungen zwischen Neuronen (mit Parametern: Synapsengewicht)
Topologie	Verbindungsstruktur des Netzes
Propagierung	Arbeitsphase des KNN → wandelt Input zu Output
Training / Lernen	Anpassung des KNN an bestimmte Daten



Annahme:

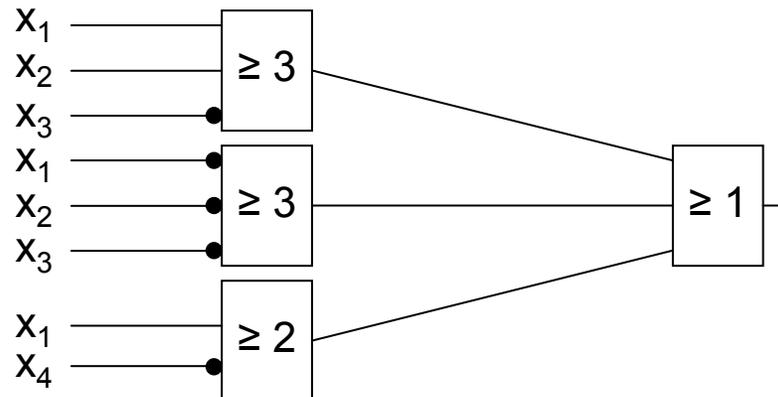
Eingaben liegen auch invertiert vor bzw. \exists Invertierungseingänge.



Satz:

Jede logische Funktion $F: \mathbb{B}^n \rightarrow \mathbb{B}$ kann durch ein zweischichtiges McCulloch/Pitts-Netz berechnet werden.

Beispiel:
$$F(x) = x_1 x_2 \bar{x}_3 \vee \bar{x}_1 \bar{x}_2 \bar{x}_3 \vee x_1 \bar{x}_4$$





Beweis: (konstruktiv)

Jede boolesche Funktion F lässt sich in disjunktive Normalform bringen

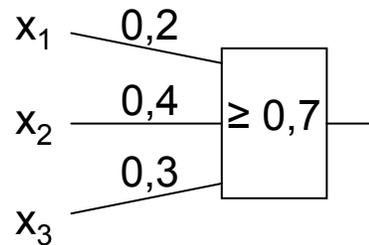
⇒ 2 Schichten (AND - OR)

1. Jede Klausel erhält ein Dekodierungsneuron mit $\theta = n$
⇒ Ausgabe = 1 nur falls Klausel erfüllt (AND-Verknüpfung)
2. Alle Ausgänge der Dekodierungsneuronen
sind Eingänge eines Neurons mit $\theta = 1$ (OR-Verknüpfung)

q.e.d.



Verallgemeinerung: Eingänge mit Gewichten



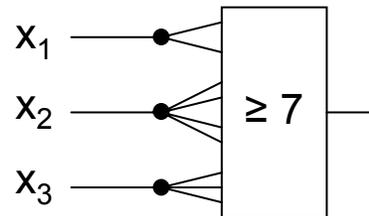
feuert 1 falls

$$0,2 x_1 + 0,4 x_2 + 0,3 x_3 \geq 0,7 \quad | \cdot 10$$

$$2 x_1 + 4 x_2 + 3 x_3 \geq 7$$



dupliziere Eingänge!



⇒ äquivalent!



Satz:

Gewichtete und ungewichtete MCP-Netze sind äquivalent für Gewichte $\in \mathbb{Q}^+$.

Beweis:

„ \Rightarrow “ Sei
$$\sum_{i=1}^n \frac{a_i}{b_i} x_i \geq \frac{a_0}{b_0} \quad \text{mit } a_i, b_i \in \mathbb{N}$$

Multiplikation mit $\prod_{i=0}^n b_i$ ergibt Ungleichung mit Koeffizienten in \mathbb{N}

Dupliziere Eingang x_i , so dass $a_i b_1 b_2 \cdots b_{i-1} b_{i+1} \cdots b_n$ viele Eingänge vorhanden.

Schwellwert $\theta = a_0 b_1 \cdots b_n$

„ \Leftarrow “

Setze alle Gewichte auf 1.

q.e.d.



Perzeptron (Rosenblatt 1958)

→ komplexes Modell → reduziert von Minsky & Papert auf das „Notwendigste“

→ Minsky-Papert-Perzeptron (MPP), 1969

Was leistet ein MPP?

$$w_1 x_1 + w_2 x_2 \geq \theta \begin{cases} \text{J} & \rightarrow 1 \\ \text{N} & \rightarrow 0 \end{cases}$$

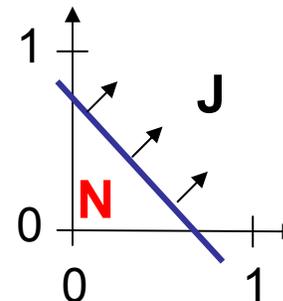
umstellen nach x_2 liefert:

$$x_2 \geq \frac{\theta}{w_2} - \frac{w_1}{w_2} x_1 \begin{cases} \text{J} & \rightarrow 1 \\ \text{N} & \rightarrow 0 \end{cases}$$

Bsp:

$$0,9 x_1 + 0,8 x_2 \geq 0,6$$

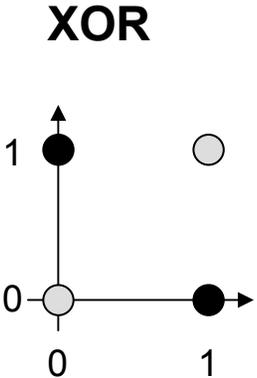
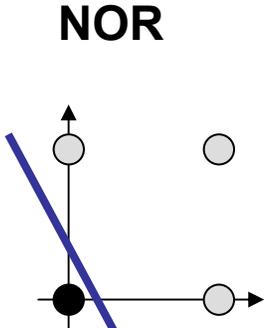
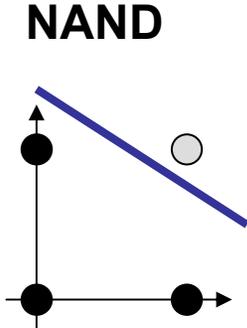
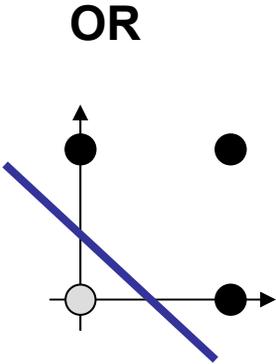
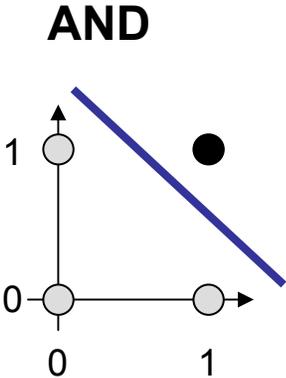
$$\Leftrightarrow x_2 \geq \frac{3}{4} - \frac{9}{8} x_1$$



Trenngerade

separiert \mathbb{R}^2

in 2 Klassen



?

x_1	x_2	xor
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

$$w_1 x_1 + w_2 x_2 \geq \theta$$

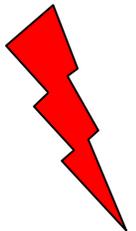
- $\Rightarrow 0 < \theta$
- $\Rightarrow w_2 \geq \theta$
- $\Rightarrow w_1 \geq \theta$
- $\Rightarrow w_1 + w_2 < \theta$

$w_1, w_2 \geq \theta > 0$
 $\Rightarrow w_1 + w_2 \geq 2\theta$
Widerspruch!



1969: Marvin Minsky / Seymour Papert

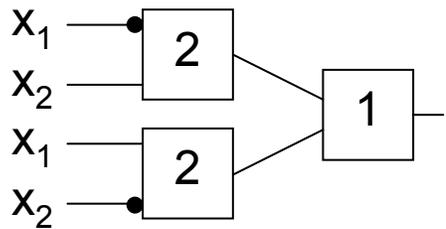
- Buch *Perceptrons* → Analyse math. Eigenschaften von Perzeptrons
- Ernüchterndes Ergebnis:
Triviale Probleme können nicht mit Perzeptrons gelöst werden!
 - XOR-Problem
 - Parity-Problem
 - Connectivity-Problem
- „Folgerung“: Alle künstliche Neuronen haben diese Schwäche!
⇒ Forschung auf diesem Gebiet ist wissenschaftliche Sackgasse!
- Folge: Forschungsförderung bzgl. KNN praktisch eingestellt (~ 15 Jahre)





Wege aus der „Sackgasse“:

1. Mehrschichtige Perzeptrons:

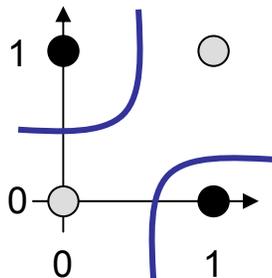


⇒ realisiert XOR

2. Nichtlineare Trennfunktionen:

XOR

$$g(x_1, x_2) = 2x_1 + 2x_2 - 4x_1x_2 - 1 \quad \text{mit} \quad \theta = 0$$



$$g(0,0) = -1$$

$$g(0,1) = +1$$

$$g(1,0) = +1$$

$$g(1,1) = -1$$



Wie kommt man zu den Gewichten und θ ?

bisher: durch Konstruktion

Bsp: NAND-Gatter

x_1	x_2	NAND
0	0	1
0	1	1
1	0	1
1	1	0

$$\Rightarrow 0 \geq \theta$$

$$\Rightarrow w_2 \geq \theta$$

$$\Rightarrow w_1 \geq \theta$$

$$\Rightarrow w_1 + w_2 < \theta$$

erfordert Lösung eines
linearen Ungleichungssystems ($\in P$)

(Bsp: $w_1 = w_2 = -2, \theta = -3$)

jetzt: durch „Lernen“ bzw. Trainieren



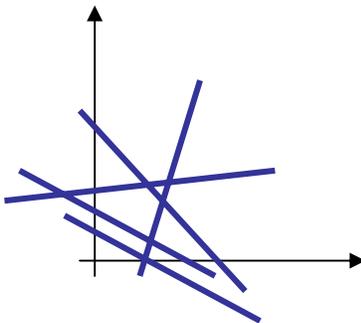
Perceptron-Lernen

Annahme: Testbeispiele mit richtigem Ein-/Ausgabeverhalten bekannt

Prinzip:

- (1) wähle Gewichte irgendwie
- (2) lege Testmuster an
- (3) falls Perceptronausgabe falsch, dann verändere Gewichte
- (4) gehe nach (2) bis richtige Perceptronausgabe für alle Testmuster

grafisch:



→ Verschieben und Drehen der Trenngeraden



Perceptron-Lernen

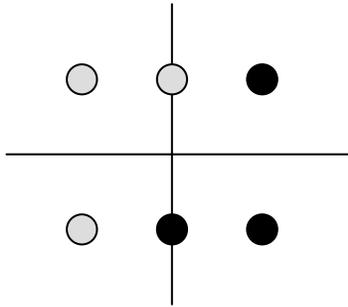
P: Menge positiver Beispiele
N: Menge negativer Beispiele

1. wähle w_0 zufällig, $t = 0$
2. wähle zufällig $x \in P \cup N$
3. falls $x \in P$ und $w_t'x > 0$ dann **goto 2**
falls $x \in N$ und $w_t'x \leq 0$ dann **goto 2** } E/A richtig!
4. falls $x \in P$ und $w_t'x \leq 0$ dann
 $w_{t+1} = w_t + x$; $t++$; **goto 2** } sei $w'x \leq 0$, sollte > 0 sein!
 $(w+x)'x = w'x + x'x > w'x$
5. falls $x \in N$ und $w_t'x > 0$ dann
 $w_{t+1} = w_t - x$; $t++$; **goto 2** } sei $w'x > 0$, sollte ≤ 0 sein!
 $(w-x)'x = w'x - x'x < w'x$
6. Abbruch? Wenn E/A für alle Beispiele richtig!

Anmerkung: Verfahren konvergiert, ist endlich, worst case: exponentiell



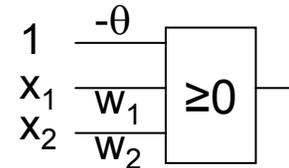
Beispiel



$$P = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\} \bullet$$

$$N = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \circ$$

Schwellwert als Gewicht: $w = (-\theta, w_1, w_2)'$



⇓

$$P = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$N = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

Sei initialer Gewichtvektor

$$w^{(0)} = (0, 0, 0)'$$



Trainingsmuster	Gewichte	Soll	Ist	Korrektur
1 1 1	0 0 0	> 0	0	add
1 1 1	1 1 1	> 0	3	☑
1 1 -1	1 1 1	> 0	1	☑
1 0 -1	1 1 1	> 0	0	add
1 1 1	2 1 0	> 0	3	☑
1 1 -1	2 1 0	> 0	3	☑
1 0 -1	2 1 0	> 0	2	☑
<hr style="border-top: 1px dashed black;"/>				
1 -1 -1	2 1 0	< 0	1	sub
1 -1 -1	1 2 1	< 0	-2	☑
1 -1 1	1 2 1	< 0	0	sub
1 -1 -1	0 3 0	< 0	-3	☑
1 -1 1	0 3 0	< 0	-3	☑
1 0 1	0 3 0	< 0	0	sub



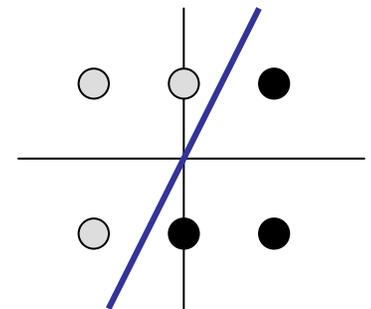
Trainingsmuster	Gewichte	Soll	Ist	Korrektur
1 -1 -1	-1 3 -1	< 0	-3	☑
1 -1 1	-1 3 -1	< 0	-5	☑
1 0 1	-1 3 -1	< 0	-2	☑

1 1 1	-1 3 -1	> 0	1	☑
1 1 -1	-1 3 -1	> 0	3	☑
1 0 -1	-1 3 -1	> 0	0	add

1 -1 -1	0 3 -2	< 0	-1	☑
1 -1 1	0 3 -2	< 0	-5	☑
1 0 1	0 3 -2	< 0	-2	☑
1 1 1	0 3 -2	> 0	1	☑
1 1 -1	0 3 -2	> 0	5	☑
1 0 -1	0 3 -2	> 0	2	☑

$$\Rightarrow 3 x_1 - 2 x_2 = 0$$

$$\Rightarrow x_2 = 3/2 x_1$$





Satz:

Sind die Beispieldaten linear separierbar, dann wird die Lösung / Trennebene (bzw. die Gewichte) mit dem Perzeptron-Lernalgorithmus gefunden.

Beweis: Sei

P die Menge der positiven Beispiele (mit $w^*x > 0$) und
N die Menge der negative Beispiele (mit $w^*x < 0$), wobei
 w^* ein optimaler Gewichtsvektor

Kunstgriff: negative Beispiele aus N zu positiven Beispielen machen
 $\Rightarrow B = P \cup \{-x : x \in N\} \quad \Rightarrow \quad \forall x \in B: w^*x > 0$

Vereinfacht Lernalgorithmus:

1. Wähle $x \in B$
2. falls $w^*x \leq 0$ dann $w = w + x$
3. goto 1 bis $\forall x \in B: w^*x > 0$



Annahme: $\exists w^*: \forall x \in B: x'w^* > 0$ und $\|w^*\| = 1$ (Trennebene existiert)

Wir betrachten $\frac{w_t'w^*}{\|w_t\|} = \cos \alpha_t$, weil α_t der Winkel zwischen w_t und w^* ist.

$\Rightarrow \cos \alpha_t \rightarrow 1 \Rightarrow \alpha_t \rightarrow 0 \Rightarrow w_t / \|w_t\| \rightarrow w^*$ für $t \rightarrow \infty$

Fakt:

Gewichte w werden dann und nur dann verändert, wenn $w'x \leq 0$ gilt (Schritt 2).

Zähler: $w_{t+1}'w^* = (w_t + x)'w^* = w_t'w^* + x'w^* \geq w_t'w^* + \delta$

wobei $\delta = \min\{x'w^* : x \in B\}$

nach t Veränderungsschritten: $w_t'w^* \geq w_0'w^* + t \cdot \delta$ (♣)



Nenner: $\|w_{t+1}\|^2 = w'_{t+1}w_{t+1} = (w_t+x)'(w_t+x) = \|w_t\|^2 + 2x'w_t + \underbrace{\|x\|^2}_{\leq 0}$

$$\leq \|w_t\|^2 + \|x\|^2 \leq \|w_t\|^2 + \gamma$$

wobei $\gamma = \max\{\|x\|^2 : x \in B\}$

nach t Veränderungsschritten: $\|w_t\|^2 \leq \|w_0\|^2 + t \cdot \gamma$

bzw.: $\|w_t\| \leq \sqrt{\|w_0\|^2 + t \cdot \gamma} \quad (\clubsuit \clubsuit)$

Zähler & Nenner:

$$\cos \alpha_t = \frac{w'_t w^*}{\|w_t\|} = \min \left\{ \frac{w'_t w^*}{\|w_t\|}, 1 \right\} \stackrel{(\clubsuit)}{\geq} \min \left\{ \frac{w'_0 w^* + t \cdot \delta}{\|w_t\|}, 1 \right\}$$

$$\stackrel{(\clubsuit \clubsuit)}{\geq} \min \left\{ \frac{w'_0 w^* + t \cdot \delta}{\sqrt{\|w_0\|^2 + t \cdot \gamma}}, 1 \right\} \rightarrow 1 \quad \text{für } t \rightarrow \infty$$

q.e.d.