



Wintersemester 2005/06

## Fundamente der Computational Intelligence (Vorlesung)

Prof. Dr. Günter Rudolph  
 Fachbereich Informatik  
 Lehrstuhl für Algorithm Engineering



### Inhalt

- PBIL & Co.
- Differentialevolution
- Genetic Programming



### PBIL: Population-Based Incremental Learning

- Baluha & Caruana (1995), Conference on Machine Learning
- Suchraum  $\mathbb{B}^n$ , Minimierung pseudo-boolescher Funktionen
- Population X mit  $\mu$  Individuen

$$X = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & \cdots & x_{1n} \\ x_{21} & x_{22} & \cdots & x_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{\mu 1} & x_{\mu 2} & \cdots & x_{\mu n} \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow \text{Individuum 1} \\ \leftarrow \text{Individuum 2} \\ \vdots \\ \leftarrow \text{Individuum } \mu \end{array}$$

Genpool 1    Genpool 2    ...    Genpool n

$$p_j = \frac{1}{\mu} \sum_{i=1}^{\mu} x_{ij}$$



### Genpool-Rekombination:

Ziehe Gen j für Nachkomme Y gleichverteilt von Komponente j aller Individuen



Setze Gen j für Nachkomme Y auf 1 mit W'keit  $p_j = \frac{1}{\mu} \sum_{i=1}^{\mu} x_{ij}$ , sonst auf 0

$\Rightarrow$  Population charakterisiert durch Verteilungen  $p = (p_1, p_2, \dots, p_n)$

### Grundidee der Evolutionsschleife:

1. Generiere  $\lambda$  Nachkommen durch Genpool-Rekombination gemäß  $p$
2. Selektiere  $\mu$  beste Nachkommen als neue Eltern
3. Aktualisiere  $p$  gemäß Genpools der neuen Eltern

Seien  $y_{1:\lambda}, y_{2:\lambda}, \dots, y_{\lambda:\lambda}$  die  $\lambda$  sortierten Nachkommen mit

$$f(y_{1:\lambda}) \leq f(y_{2:\lambda}) \leq \dots \leq f(y_{\lambda:\lambda})$$

Setze  $p^{(0)} = (\frac{1}{2}, \dots, \frac{1}{2})$  und  $k = 0$

repeat

Erzeuge  $\lambda$  Nachkommen  $y_i$  gem  $p^{(k)}$

Sortiere  $y_i$  gemäß ihrer Güte

$$p^{(k+1)} = (1 - \alpha)p^{(k)} + \alpha \frac{1}{\sum_{\mu=1}^{\mu} y_{k:\lambda}^{(k)}} \sum_{\mu=1}^{\mu} y_{k:\lambda}^{(k)} \quad \alpha \in (0, 1)$$

until Terminierungsregel erfüllt

**Achtung!**

Aktualisierungsregel  $p^{(k+1)} = \frac{1}{\mu} \sum_{i=1}^{\mu} y_{i:\lambda}^{(k)}$  problematisch!  
( $\alpha = 1$ )

$\Rightarrow$  kann zu jedem  $p \in \mathbb{B}^n$  führen (durch unglückliches Ziehen)

**Analyse:**

- Kvasnicka et al. (1995): 1-dimensional, deterministisch
- Rudolph & Höhfeld (1997): Spezialfall  $\mu = 1$
- Gonzalez et al. (2001): 2-dimensional, leider falsch!
- ???

**Analyse** (Höhfeld & Rudolph 1997)

Aktualisierung:  $p^{(k+1)} = (1 - \alpha)p^{(k)} + \alpha b^{(k)}$

wobei  $b^{(k)} = y_{1:\lambda}^{(k)}$ ,  $\alpha \in (0, 1)$ ,  $p_i^{(0)} = \frac{1}{2}$ .

**Ziel:**

Wir suchen Grenzwert  $p^{(\infty)}$  der stochastischen Folge ( $p^{(k)} : k \geq 0$ )!

**Vorüberlegung:**

$p$  ist beschränkt, also Konvergenz in W'keit = Konvergenz im Mittel

also:  $\lim_{k \rightarrow \infty} E[p^{(k)}] = x \in \{0, 1\}^n$  ?

$$E[p^{(t+1)} | p^{(t)}] = (1 - \alpha)p^{(t)} + \alpha \underbrace{E[b^{(t)} | p^{(t)}]}_?$$

$$E[b | p] = \sum_{x \in \{0,1\}^n} x \cdot \underbrace{P\{b = x\}}_?$$

$$P\{b = x\} =$$

$$P\{s = x\} \sum_{i=0}^{\lambda-1} P\{f(s) > f(x)\}^i \cdot P\{f(s) \geq f(x)\}^{\lambda-1-i}$$

$$P\{s = x\} = \prod_{i=1}^n p_i^{x_i} (1 - p_i)^{1-x_i}$$

$$P\{f(s) = f(x)\} = \sum_{\substack{y \in \{0,1\}^n \\ f(y) = f(x)}} P\{s = y\}$$

$$P\{f(s) > f(x)\} = \sum_{\substack{y \in \{0,1\}^n \\ f(y) > f(x)}} P\{s = y\}$$

**Beispiel:**  $n = 2, \lambda = 2, f(x) = \sum_i x_i \rightarrow \min!$  (counting ones)

$$P\left\{b = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right\} = 1 - (p_1 + p_2 - p_1 p_2)^2$$

$$P\left\{b = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right\} = (1 - p_1) p_2 (p_1 + p_2)$$

$$P\left\{b = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right\} = p_1 (1 - p_2) (p_1 + p_2)$$

$$P\left\{b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\} = (p_1 p_2)^2$$

$$E[b|p] := F_2(p) = \begin{pmatrix} p_1 (1 - p_2) (p_1 + p_2) + (p_1 p_2)^2 \\ p_2 (1 - p_1) (p_1 + p_2) + (p_1 p_2)^2 \end{pmatrix}$$

**Vektorfeld der Abbildung  $F_2(p)$**

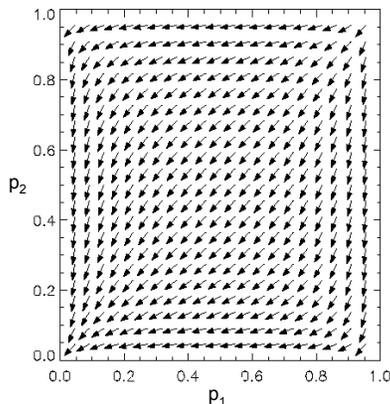
augenscheinlich:  $F_2(p) < p$

Interpretation:

Unabhängig vom Startwert  $p^{(0)}$  und unabhängig von aktueller Position  $p^{(k)}$  hat  $E[p^{(k+1)}]$  eine Tendenz in Richtung Optimum.

bzw.

$$E[p^{(k)}] \xrightarrow{i.M.} x^* \text{ für } k \rightarrow \infty$$



**Satz:**

Sei  $f(x) = c' x$  eine lineare pseudo-boolesche Funktion, die zu minimieren ist. Für  $c_i < 0$  gilt  $E[b_i | p] > p_i$ , für  $c_i > 0$  gilt  $E[b_i | p] < p_i$ , wobei  $b$  das selektierte beste Individuum ist.

Daraus folgt: PBIL konvergiert im Mittel zum Optimum linearer Funktionen.

**Beweis:** (Rudolph & Höhfeld 1997, S. 3f) ■

→ Lineare Funktionen sind einfach! (1+1)-EA braucht i.M.  $O(n \log n)$  Schritte.

→ Ähnliches Resultat für nichtlineare Funktionen?

### Kapitel 3: Evolutionäre Algorithmen: PBIL & Co.

→ Wenn Beweise nicht gelingen wollen, dann Gegenbeispiel finden!

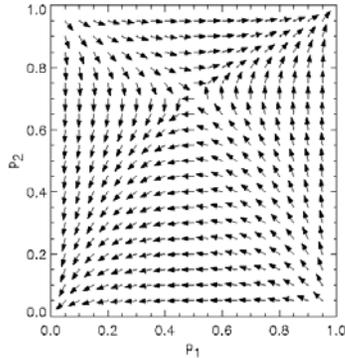
$$f(00) < f(11) < f(01) < f(10)$$

z. B.  $f(x) = 3x_1 + 2x_2 - 4x_1x_2$

Interpretation:

Abhängig vom Startwert  $p^{(0)}$   
Tendenz zum lokalen oder globalen Optimum!

Kein globales Verfahren!



### Kapitel 3: Evolutionäre Algorithmen: Differentialevolution

- Price (1996) + Storn (1996)
- $(\mu + \mu)$ -EA mit speziellem Variationsoperator

```

initialisiere  $\mu$  Individuen  $P = (X_1, X_2, \dots, X_\mu)$ 
repeat
   $Q = ()$  // leere Liste
  foreach Individuum  $x \in P$ :
    wähle 3 Individuen  $\neq x$  aus  $P$  ohne Zurücklegen // ergibt  $(a, b, c)$ 
     $y = \text{Variation}(x, a, b, c)$ 
    if  $f(y) < f(x)$  then  $Q.add(y)$  else  $Q.add(x)$ 
  endfor
   $P = Q$ 
until Terminierung
    
```

### Kapitel 3: Evolutionäre Algorithmen: Differentialevolution

$\text{Variation}(x, a, b, c) =$

wähle gleichverteilt ein  $j$  aus  $\{1, 2, \dots, n\}$

for  $i = 1$  to  $n$

if  $i = j$  or mit W'keit  $p$ :

$$y_i = a_i + \alpha(b_i - c_i)$$

else

$$y_i = x_i$$

endfor

return  $y$

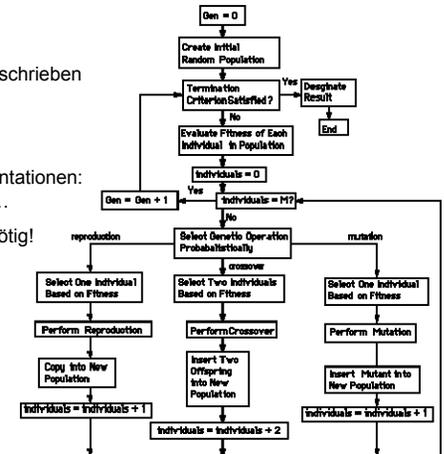
$p$ : Rekombinationsrate  
 $\alpha \in (0,1)$

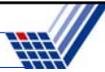
**Problem:**

Der kleinste Hyperquader, der die initiale Population beinhaltet, kann nicht verlassen werden!

### Kapitel 3: Evolutionäre Algorithmen: Genetic Programming

- entstanden im GA-Umfeld
- wird meist Koza (1989) zugeschrieben
- Evolution von Programmen
- Suchraum  $S$ : Syntaxbäume
- später auch andere Repräsentationen: z.B. Assembler, binary GP, ...
- neue Variationsoperatoren nötig!

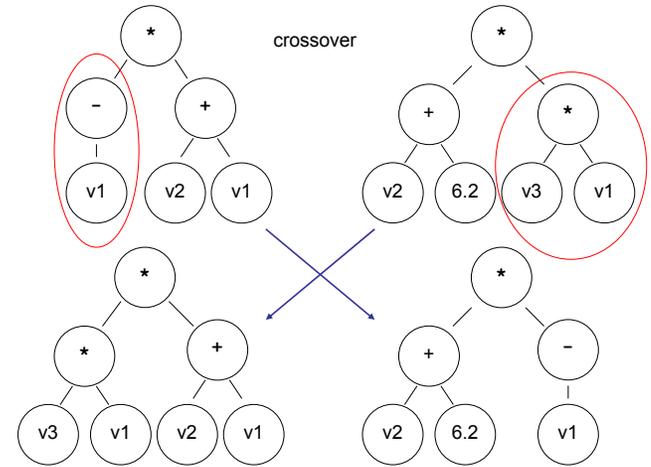
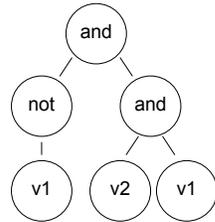




**Klasse tree**

**Methoden:**

```
createTree()
delete(node)
getSubtree(node)
insertTreeAt(node, tree)
contains(node)
size()
...
```



**Mutation:**

- Ersetzen eines Teilbaums durch zufälligen Baum
- Nur Konstanten werden verändert (keine Operationen)
- Wird eher selten eingesetzt  
→ meistens riesige Populationen nur mit Crossover

**Typische Anwendung**

Symbolische Regression (Evolvieren einer Formel)

**Theorie**

sehr junges Feld (> 2000), Poli et al.  
Schema-Theorie genannt, ist aber i.W. Markoff-Theorie