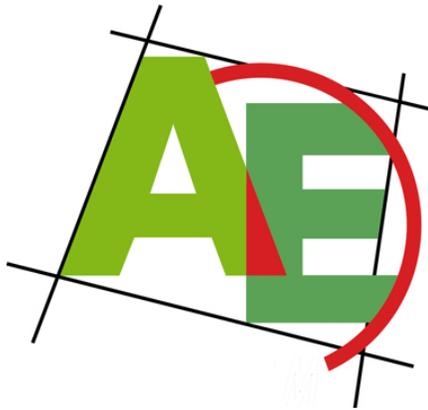


# Kap. 4.2: Binäre Suchbäume



Professor Dr. Petra Mutzel

Lehrstuhl für Algorithm Engineering, LS11

Fakultät für Informatik, TU Dortmund

11. VO

DAP2

SS 2009

26. Mai 2009

# Zusätzliche Lernraumbetreuung

- Morteza Monemizadeh: Jeden Montag von 14:00 Uhr-16:00 Uhr in OH14, R. 314, Hilfe bei Problemen der Vorlesung oder Übung (in englischer Sprache)
- Beachten Sie auch die bisherigen Lernraumangebote Mo-Fr (s. Web)

# Motivation

„Warum soll ich heute hier bleiben?“

Binäre Suchbäume begegnen Ihnen ständig!

„Warum soll mich das interessieren?“

Beliebte Klausuraufgaben!

# Binäre Suchbäume

- Datenstruktur zur Unterstützung der Operationen des ADT Dictionary:

# Operationen des ADT Dictionary

- **INSERT(K k, V v)**

- Falls  $k$  nicht schon in  $D$  ist, dann wird ein neuer Schlüssel  $k$  mit Wert  $v$  in  $D$  eingefügt, andernfalls wird der Wert des Schlüssels  $k$  auf  $v$  geändert.

- **DELETE(K k)**

- Entfernt Schlüssel  $k$  mit Wert aus  $D$  (falls  $k$  in  $D$ )

- **SEARCH(K k): V**

- Gibt den bei Schlüssel  $k$  gespeicherten Wert zurück (falls  $k$  in  $D$ )

# Zusätzliche Operationen der Binären Suchbäume

- **MINIMUM (MAXIMUM)**

- Sucht den Schlüssel mit kleinstem (größtem) Wert.

- **PREDECESSOR (SUCCESSOR)**

- Ausgehend von einem gegebenen Element suchen wir das Element mit dem nächstkleineren (nächstgrößeren) Schlüssel.

# Überblick

- Bezeichnungen

- Traversierungen für binäre Bäume

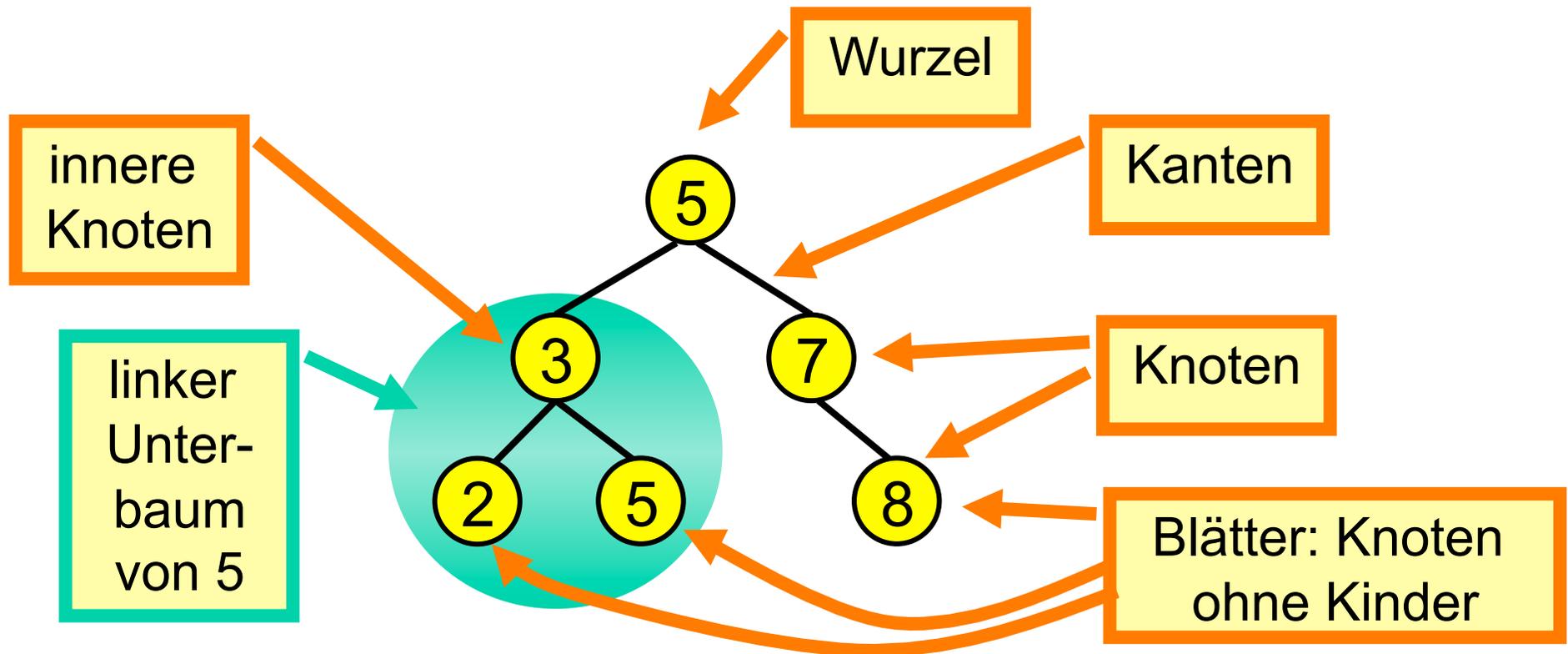
- Implementierungen

- Analyse

# Definitionen

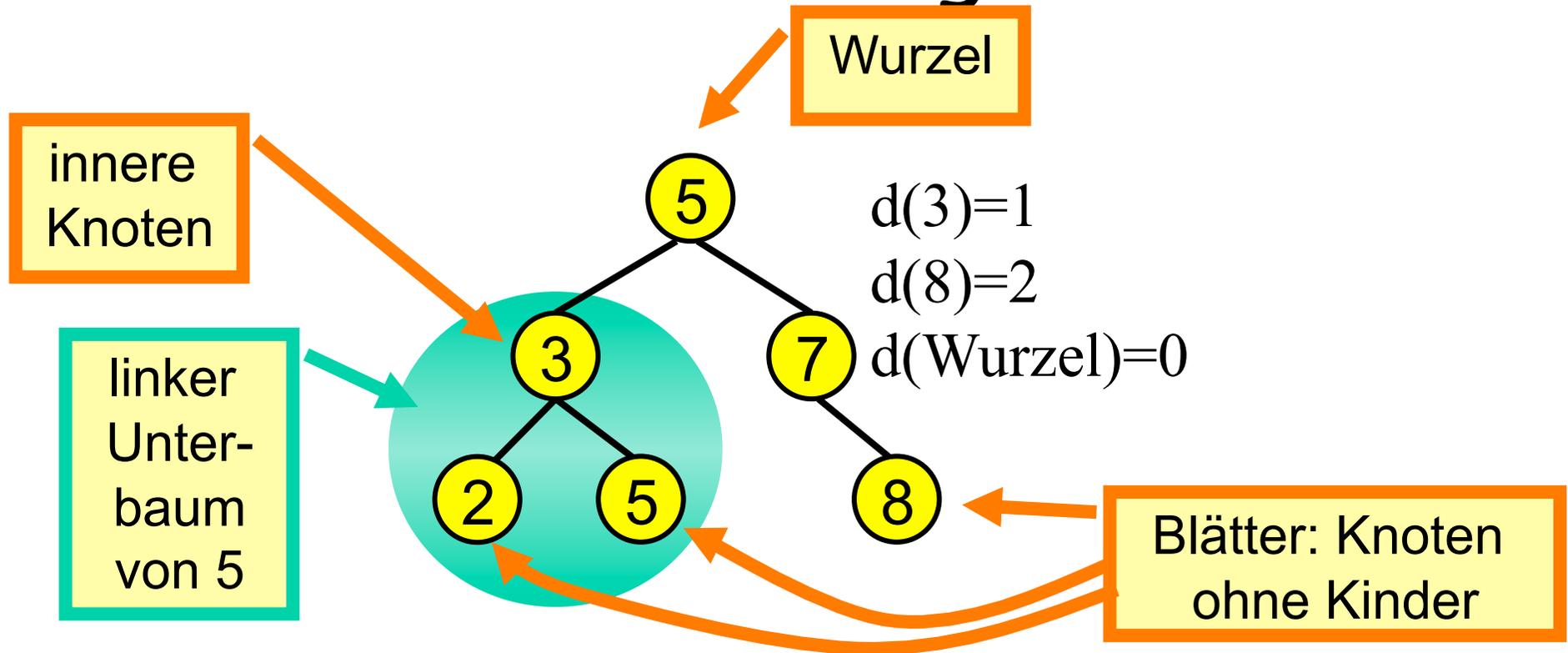
- **Gewurzelter Baum** (rekursiv):
  - entweder leer oder
  - Knoten (Wurzel) mit Verweisen auf mehrere gewurzelte Bäume (Teilbäume)
- **Kind von Knoten  $v$** : Wurzelknoten eines nicht-leeren Teilbaums von  $v$
- **Blatt**: Knoten ohne Kinder

# Bezeichnungen: Gewurzelte Bäume



- Tiefe  $d(v)$ : # der Elter-Knoten bis Wurzel (inkl.)
  - 3 ist Wurzel des linken Unterbaums von 5
  - 3 ist Elter von 2, 3 ist Elter von 5
  - 2 ist linkes Kind von 3, 5 ist rechtes Kind von 3

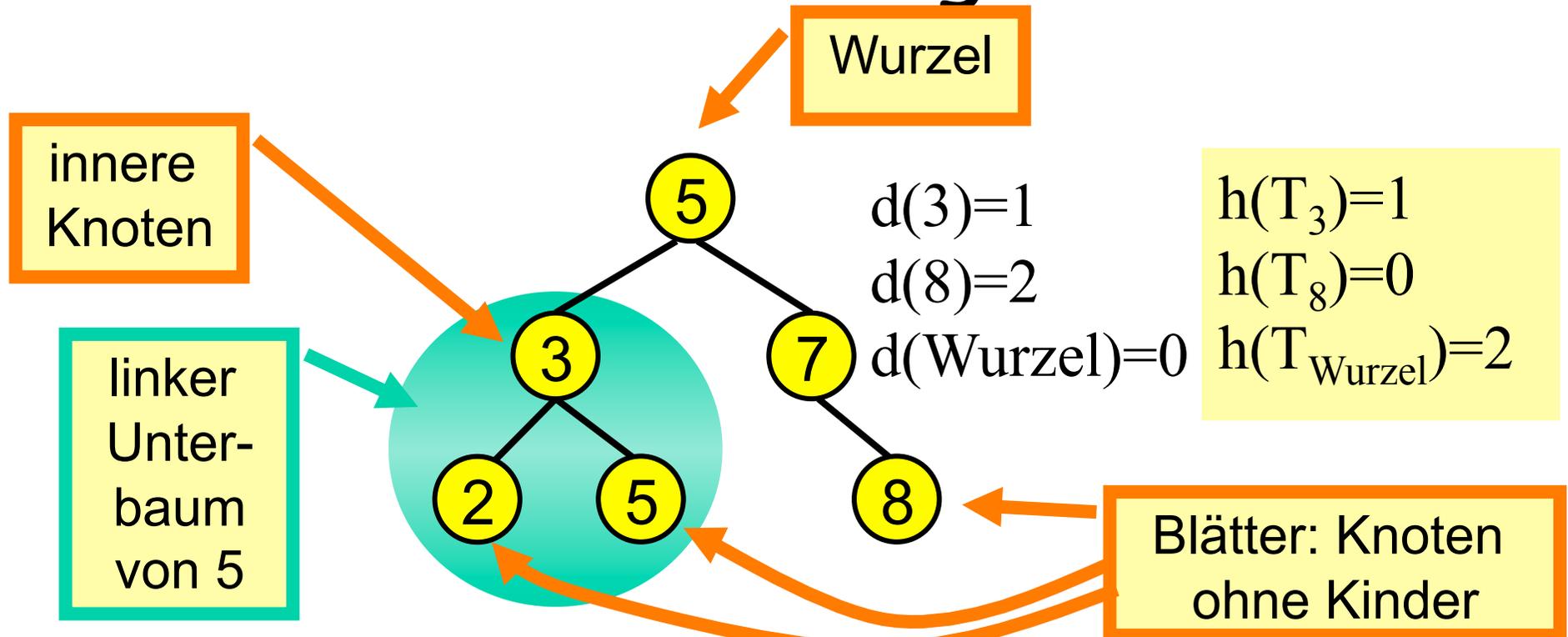
# Bezeichnungen



- Tiefe  $d(v)$ : # der Elter-Knoten bis Wurzel (inkl.)

Ebene: Menge aller Knoten mit gleicher Tiefe

# Bezeichnungen



Nachfolger( $v$ ): Menge aller Knoten im Unterbaum mit Wurzel  $v$

Höhe  $h(T_r)$  eines (Teil-)baumes  $T_r$  mit Wurzel  $r$ :  
 $\max \{ d(v) : v \text{ ist Knoten in } T_r \}$

# Weitere Definitionen

- Ein gewurzelter Baum heißt **geordnet**, wenn die Reihenfolge der Kinder festgelegt ist
- Ein **binärer** gewurzelter Baum ist ein gewurzelter Baum, bei dem jeder Knoten genau zwei Kinder hat.
- Ein **geordneter** gewurzelter binärer Baum unterscheidet also zwischen **linkem und rechtem** Kind bzw. linkem und rechtem Unterbaum.
- Ein binärer Baum heißt **vollständig**, wenn alle Blätter die gleiche Tiefe haben.

# Def. Binärer Suchbaum

- Ein binärer Suchbaum ist ein binärer geordneter Baum, dessen Knoten einen Suchschlüssel als Datum enthalten, und der die **Suchbaumeigenschaft** erfüllt:
- **Suchbaumeigenschaft:** Enthält ein Knoten den Schlüssel  $x$ , so sind alle Schlüssel in seinem linken Unterbaum kleiner als  $x$  und alle Schlüssel im rechten Unterbaum größer als  $x$ .

Achtung: alle Schlüssel verschieden

# Implementierung binärer Bäume

- Realisierung als verallgemeinerte Listen mit bis zu zwei Nachfolgern:
  - **x.key**: Schlüssel von Knoten  $x$
  - **x.info**: zum Schlüssel zu speichernde Daten
  - **x.parent**: Elter von Knoten  $x$
  - **x.left**: linkes Kind von Knoten  $x$
  - **x.right**: rechtes Kind von Knoten  $x$
- Zugriff auf den Baum erfolgt über seinen Wurzelknoten `root`

# Traversierungen für binäre Bäume

- **Inorder-Traversierung:** Durchsuche rekursiv zunächst den linken Unterbaum, dann die Wurzel, durchsuche dann den rechten Unterbaum.
- **Preorder-Traversierung:** Besuche zuerst die Wurzel, durchsuche dann rekursiv den linken Unterbaum, dann den rechten.
- **Postorder-Traversierung:** Durchsuche rekursiv zunächst den linken Unterbaum, durchsuche dann rekursiv den rechten Unterbaum, besuche dann die Wurzel.

# Traversierungen für binäre Bäume

- **Level-Order-Traversierung:** Durchsuche zunächst alle Ebenen von links nach rechts, wobei die Ebenen von oben nach unten besucht werden.
- Die wichtigste Traversierungsordnung für binäre Suchbäume ist die **Inorder-Traversierung**, weil dabei die Schlüssel aufsteigend sortiert durchlaufen werden.

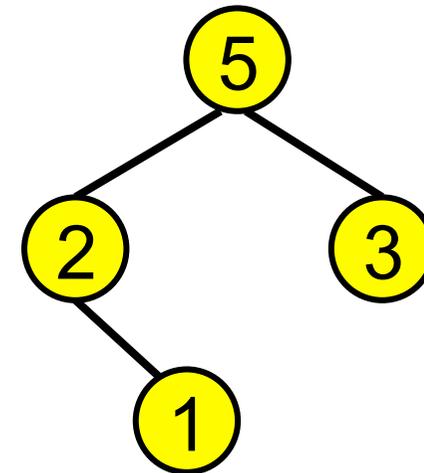
# Inorder-Traversierung

```
(1) Procedure INORDER(p)
(2) if  $p \neq NULL$  {
(3)   INORDER(p.left)
(4)   Ausgabe von p
(5)   INORDER(p.right)
(6) }
```

Aufruf: INORDER(root)

# Beispiel für INORDER-Aufruf

- INORDER(5)
- INORDER(2)
- Ausgabe von „2“
- INORDER(1)
- Ausgabe von „1“
- Ausgabe von „5“
- INORDER(3)
- Ausgabe von „3“



Inorder: 2,1,5,3

s. auch Skript

# Preorder-Traversierung

(1) Procedure **PREORDER(p)**

(2) **if**  $p \neq NULL$  {

(3) **INORDER(p.left)**

(4) **PREORDER(p.left)**

(5) **PREORDER(p.right)**

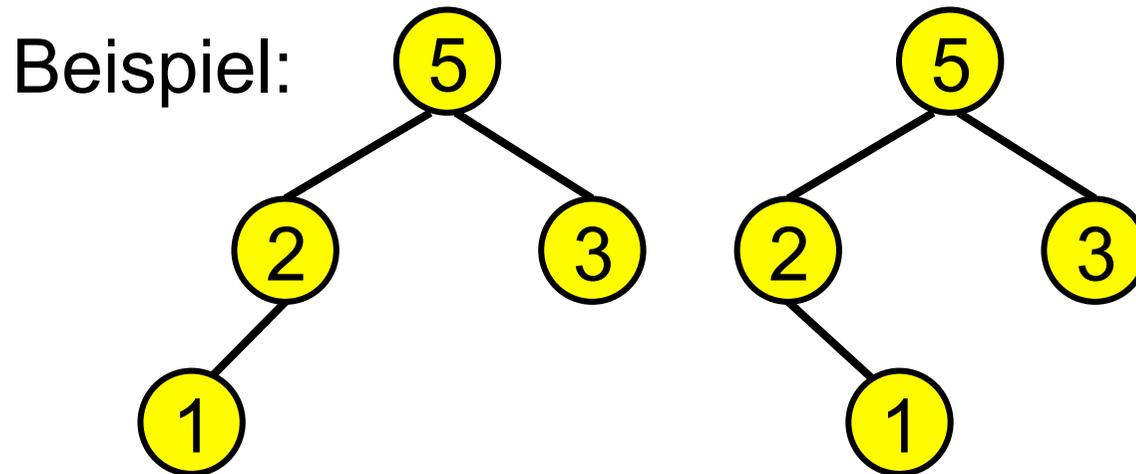
(6) }

# Postorder-Traversierung

```
(1) Procedure POSTORDER(p)
(2) if  $p \neq NULL$  {
(3)   POSTORDER(p.left)
(4)   POSTORDER(p.right)
(5)   INORDER(p)
(6) }
```

# Traversierungen für binäre Bäume

- Aus **Inorder-Traversierung** und **Preorder-Traversierungsreihenfolge** kann der binäre Baum eindeutig rekonstruiert werden, wenn er lauter verschiedene Schlüssel enthält.
- Dies gilt nicht, wenn lediglich Preorder- und Postorder-Reihenfolge gegeben sind.



Hier geht es nicht um binäre SUCHBÄUME

Preorder: 5,2,1,3  
Postorder: 1,2,3,5

# Implementierung von $SEARCH(r,s)$ in binären Suchbäumen

- Finde die Position im Baum mit Wurzel  $r$ , an der  $s$  gespeichert ist (bzw. sein müßte):
- Idee: nutze Suchbaumeigenschaft:

1. Vergleiche  $s$  mit dem Schlüssel  $s'$  an der Wurzel (des Teilbaums)
2. Falls gefunden: STOP!
3. Sonst: Falls  $s < s'$ : suche im linken Teilbaum
4.       Sonst: suche im rechten Teilbaum
5.       Gehe zu 1.       Pseudocode s. Skript bzw. Folien
6. Ausgabe: nicht gefunden!

# Implementierung von INSERT( $r, q$ ) in binären Suchbäumen

- Einfügen eines Knotens  $q$  in den Baum mit Wurzel  $r$

1. Suche nach  $q.key \rightarrow$  Suche endet mit der Position eines leeren Unterbaums
2. Einfügen von  $q$  an diese Position

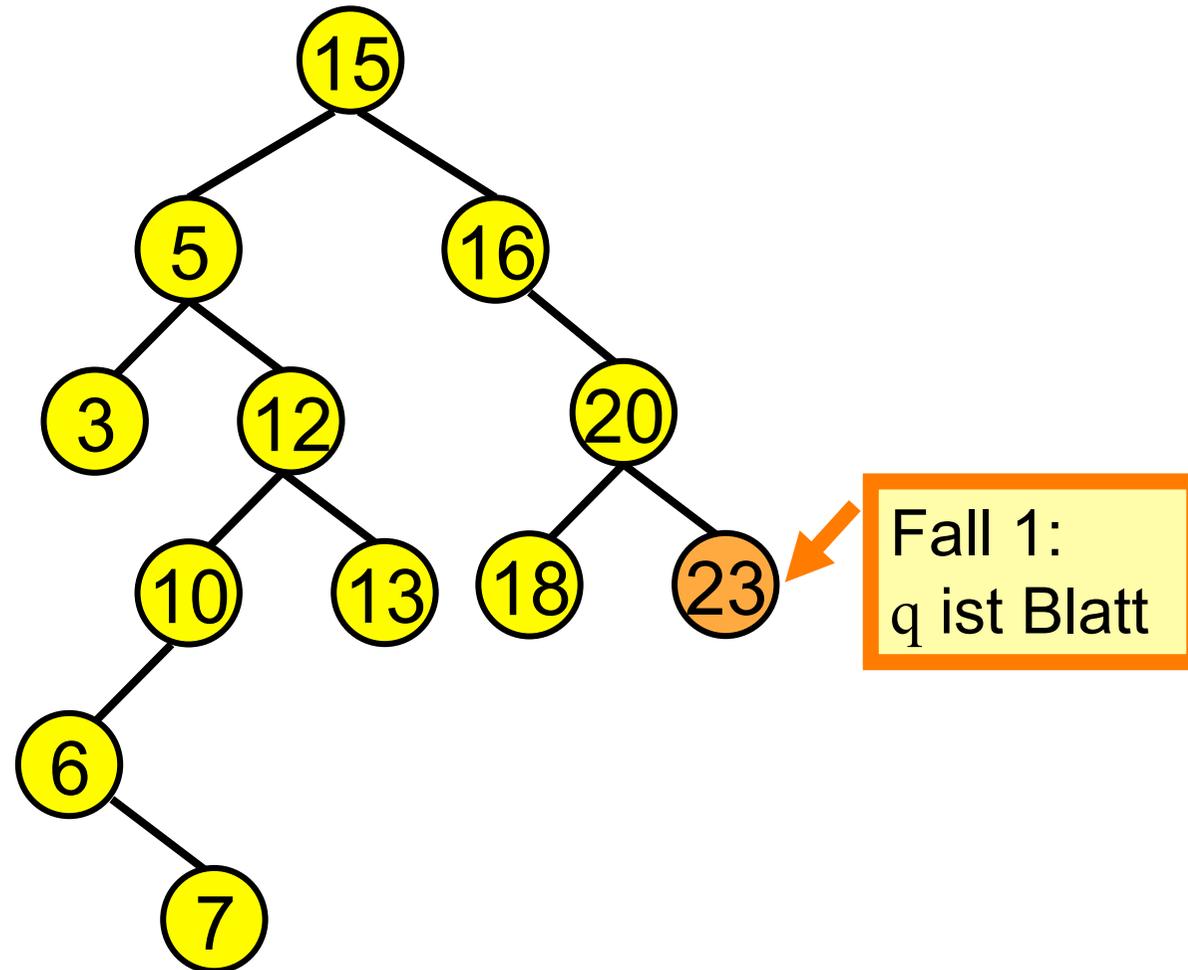
Pseudocode s. Skript bzw. Folien

# Implementierung von DELETE( $r, q$ ) in binären Suchbäumen

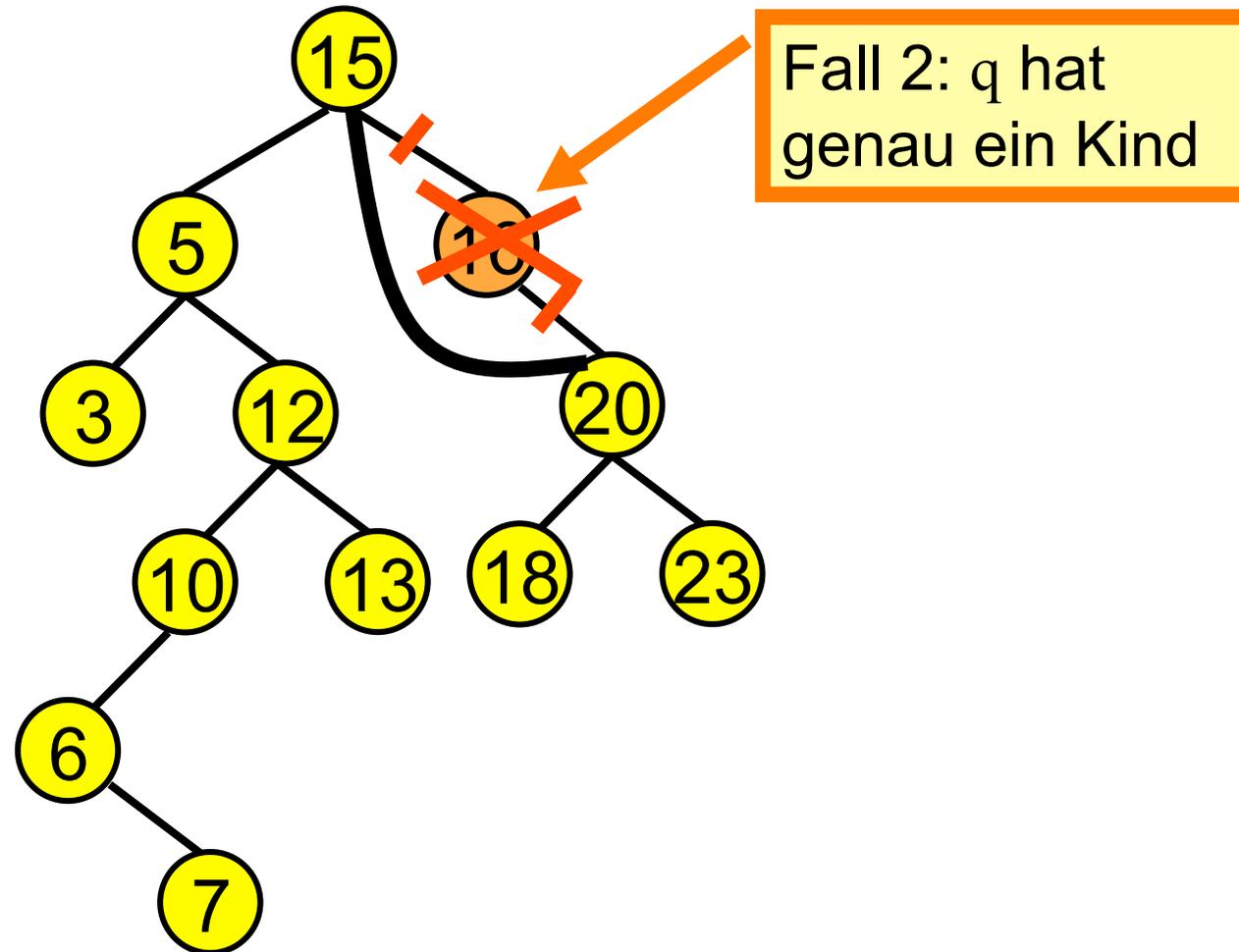
- Entfernt Knoten  $q$  im Baum mit Wurzel  $r$ 
  1. Suche nach  $q.key \rightarrow$  Suche endet an Knoten  $v$
  2. Falls  $v \neq \text{NULL}$ , dann
  3. Falls  $v$  **keine Kinder** besitzt, dann: streiche  $v$
  4. Falls  $v$  **genau ein Kind** hat: ändere 2 Zeiger („herausschneiden“)
  5. Falls  $v$  **zwei Kinder** hat, dann hat  $y := \text{Successor}(v)$  kein linkes Kind (warum??): Herausschneiden bzw. Entfernen von  $y$  und Ersetzen von  $q$  durch  $y$ .

Pseudocode s. Skript bzw. Folien

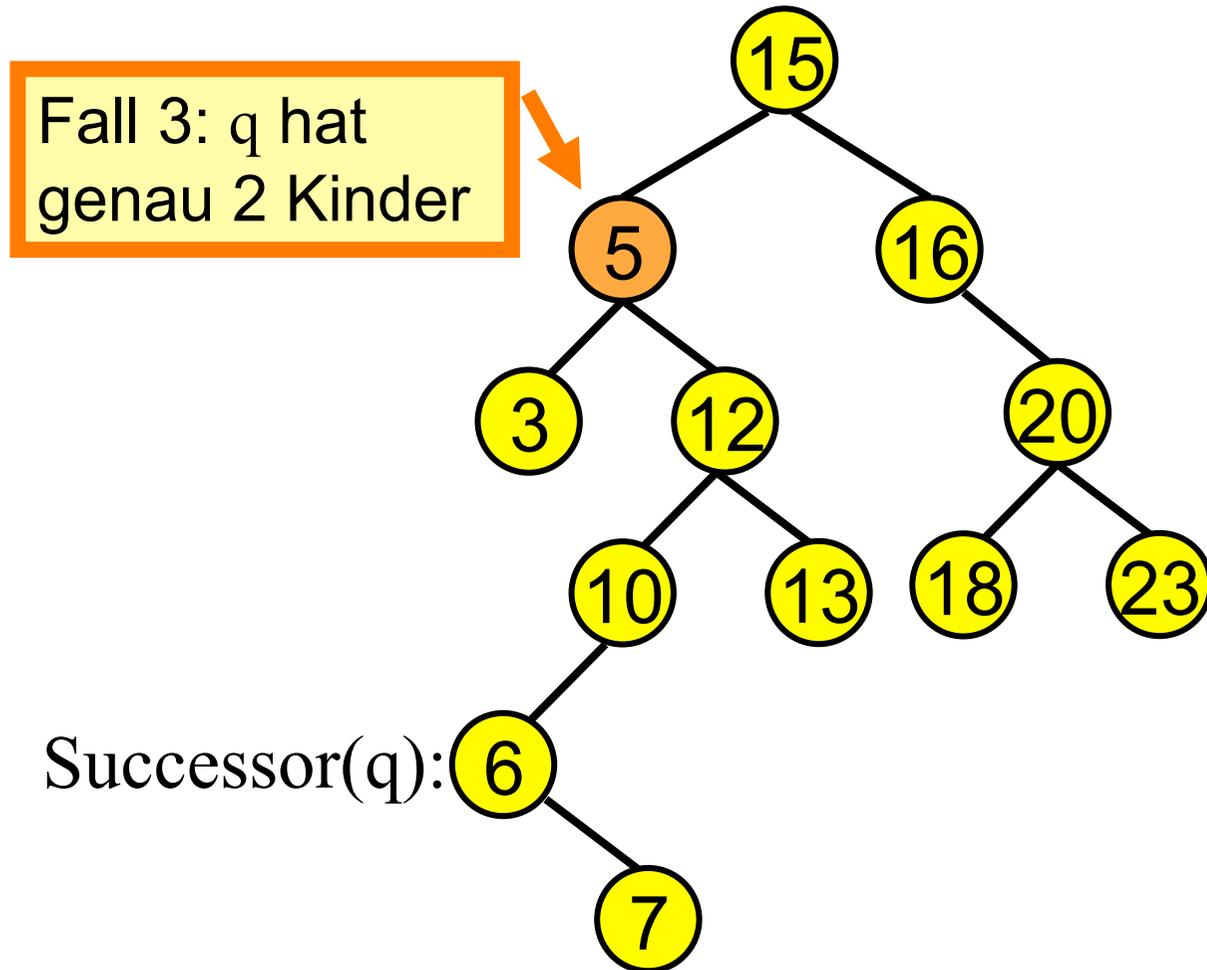
# Beispiel für DELETE(r,q)



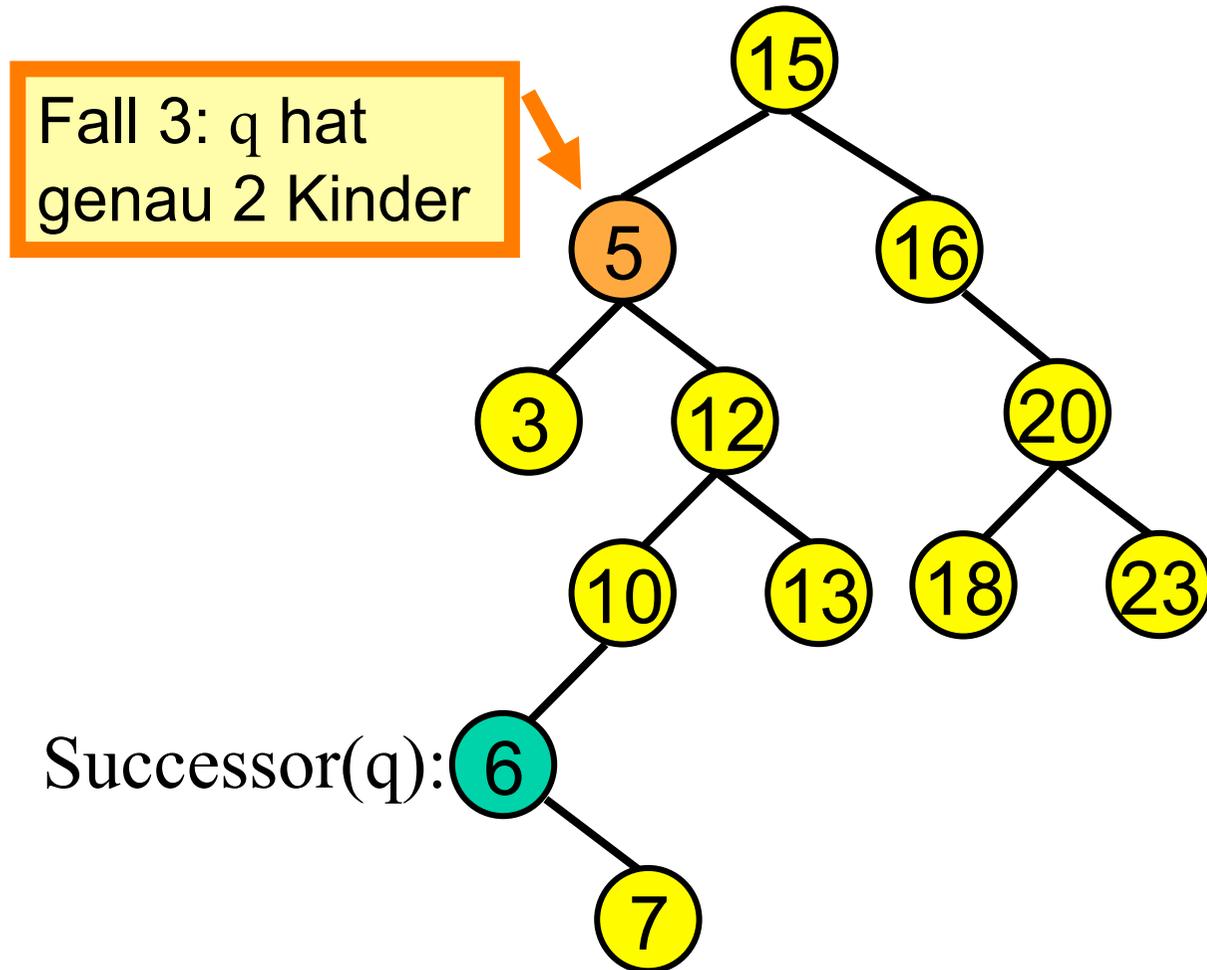
# Beispiel für DELETE(r,q)



# Beispiel für DELETE(r,q)

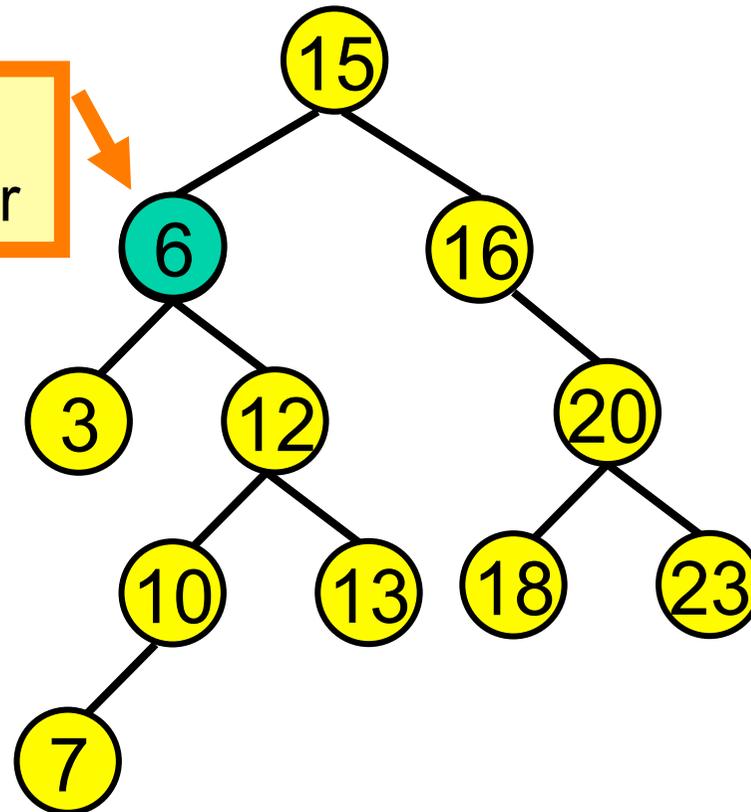


# Beispiel für DELETE(r,q)

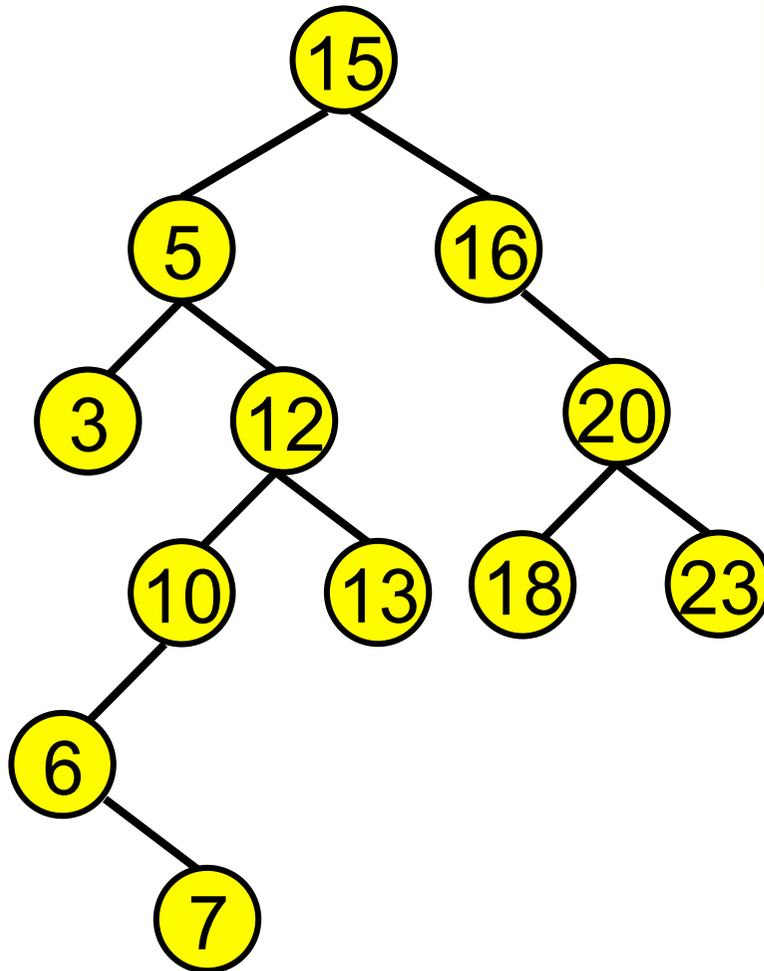


# Beispiel für DELETE(r,q) ff

Fall 3: q hat genau 2 Kinder



# Successor-Suche



Successor(5) = 6

Successor(12) = 13

Successor(13) = 15

# Implementierung von $SUCCESSOR(r,p)$

- Gibt den Nachfolger von Knoten  $p$  in der Inorder-Durchmusterungsreihenfolge aus

1. Falls  $p$  rechtes Kind hat: Return  $Minimum(p.right)$
  2. Sonst: Falls  $p$  linkes Kind ist: Return( $p.parent$ )
  3. Sonst: wandere solange nach oben bis der aktuelle Knoten zum ersten Mal **linkes Kind ist**; dann: Return( $p.parent$ )
  4. oder die Wurzel erreicht ist; dann: existiert kein Nachfolger.
- Pseudocode s. Skript bzw. Folien

# Analyse der Operationen

1. Alle Operationen benötigen eine Laufzeit von  $O(h(T))$  für binäre Suchbäume, wobei  $h(T)$  die Höhe des gegebenen Suchbaumes  $T$  ist.

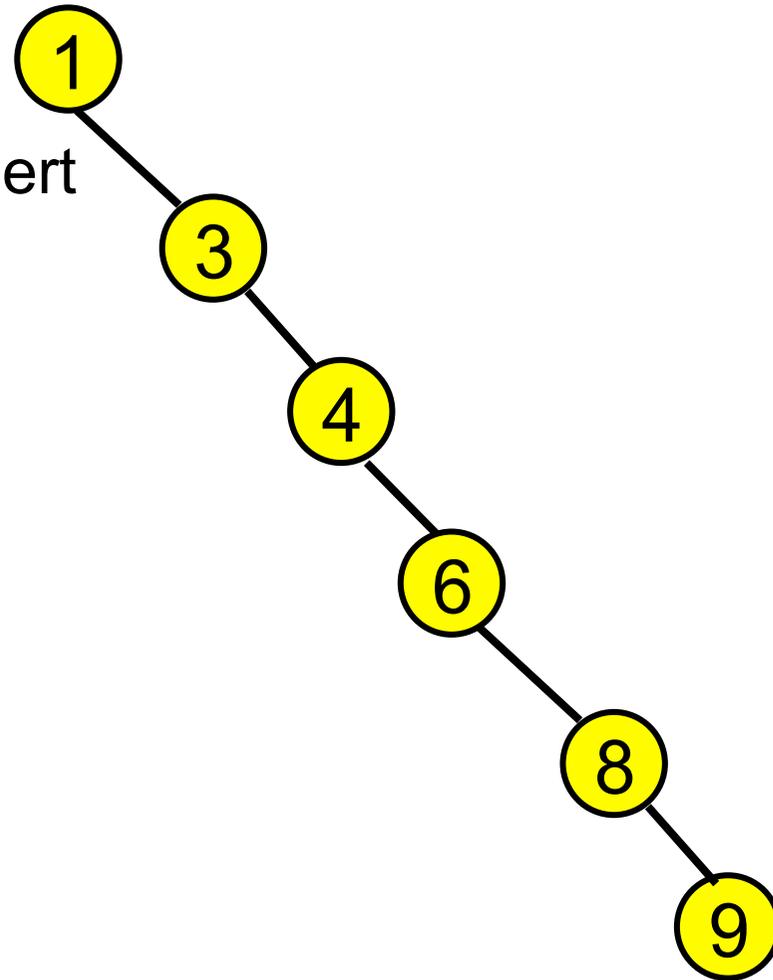
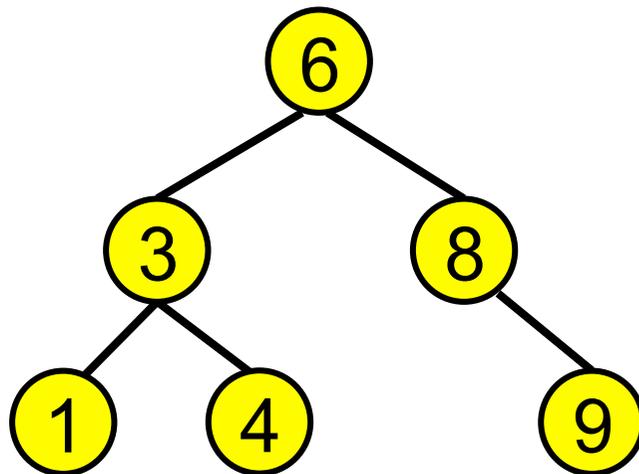
Frage: Wie hoch kann  $h(T)$  für einen binären Suchbaum mit  $n$  Knoten sein?

# Abhängigkeit der Höhe von der Einfügereihenfolge

Einfügereihenfolge: 1,3,4,6,8,9

Baum ist zu linearer Liste degeneriert  
Problem: Suchzeit ist linear,  
da  $h(T)=n-1$

Einfügereihenfolge: 6,8,3,4,1,9



# Diskussion

- Ein binärer Suchbaum  $T$  kann im Extremfall zu einer **linearen Liste** ausarten (z.B. Einfügereihenfolge sortiert).
  - Dann dauert die erfolglose Suche  $\Theta(h(T)) = \Theta(n)$
  - Der andere Extremfall sind **vollständig balancierte Bäume** (d.h. alle Ebenen bis auf evtl. die unterste sind voll besetzt); diese haben die Höhe  $h(T) = \Theta(\log n)$ .
  - Hier dauert die erfolglose Suche  $\Theta(h(T)) = \Theta(\log(n))$
- Wir werden sehen: für dieses gute Zeitverhalten genügen auch „hinreichend“ balancierte Bäume

# Durchschnittliche Suchpfadlänge

Man kann zeigen:

- Die erwartete Suchpfadlänge (über alle möglichen Permutationen von  $n$  Einfügeoperationen) ist

$$I(n) = 2 \ln n - O(1) = 1.38629 \dots \log n - O(1)$$

- D.h. für große  $n$  ist die durchschnittliche Suchpfadlänge nur ca. 38% länger als im Idealfall.
- Allerdings ist diese Annahme, dass die Daten in einer zufälligen Reihenfolge eingegeben werden in vielen Anwendungen nicht gerechtfertigt.

Lösung: Balancierte Suchbäume, s. nächste VO