

mathematisch lassen sich alle mögl. Bewegungen des Feder-Masse Systems in der $\varphi, \dot{\varphi}$ -Phaseebene beschreiben

$$\begin{pmatrix} \dot{\varphi} \\ \dot{\dot{\varphi}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{besitzt neutrale Stabilität}$$

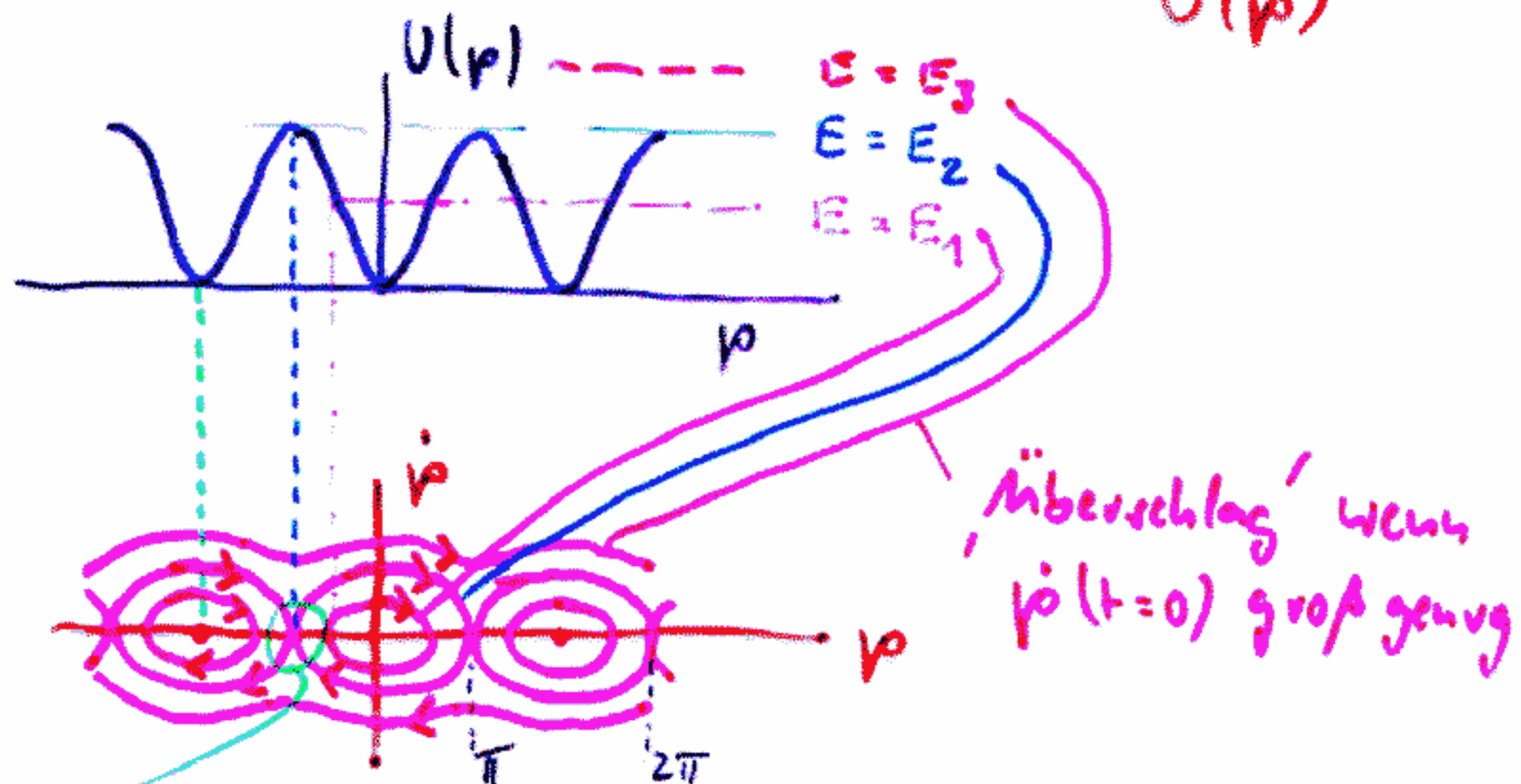
jetzt wieder: Pendel (nichtlin. Fall)

$$\ddot{\varphi} + \frac{g}{l} \sin \varphi = 0 \quad (\varphi \text{ statt } \theta)$$

Gesamtenergie

$$E = \frac{\dot{\varphi}^2}{2} + \frac{g}{l} \int_0^{\varphi} \sin \varphi \, d\varphi = \frac{\dot{\varphi}^2}{2} + \frac{g}{l} (1 - \cos \varphi)$$

$U(\varphi)$



Phasenporträt des ungedämpften Pendels

(instabiles Gleichgew. für $U(\varphi) = E_2$ für $\varphi = \pm \pi$
 dieser Zustand kann nur asymptotisch angenähert werden, in endlicher Zeit nicht erreicht werden
 (weil sich hier Lösungen kreuzen würden \rightarrow Verletzung des Eindeutigkeitsprinzips)